

Épreuve d'informatique de l'X - 2005 - MP/PC

Compte tenu de l'implémentation des tableaux en Maple, on introduit la fonction `longueur` suivante valable pour toutes les questions :

```

1 longueur := proc(a :: array)
2     return(nops(convert(a, list)));
3 end;
```

Question 1 : On commence par créer une fonction auxiliaire `EstIntérieur` qui détermine si le point de coordonnées (i, j) appartient à l'un des bâtiments. Le point de coordonnées (i, j) appartient au k -ième bâtiment si et seulement si $g[k] \leq j + 0,5 \leq d[k]$ et $i + 0,5 \leq h[k]$. Dans la fonction `remplir`, on parcourt tout le tableau. On regarde si le point (i, j) appartient à l'un des bâtiments et si c'est le cas, on met un 1 à l'emplacement correspondant dans le tableau `E`. La complexité est linéaire en nMN .

```

1 EstIntérieur := proc(i :: integer, j :: integer)
2     local res, taille, k;
3     res := false;
4     taille := longueur(g);
5     for k from 0 to taille - 1 do
6         # on test si le point est dans le k-ième bâtiment
7         if j+0.5 > g[k] and j+0.5 < d[k] and i+0.5 < h[k]
8             then res := true fi
9     od;
10    return(res);
11 end;

12
13 remplir := proc()
14 local res, i, j;
15 global E, M, N;
16 for i from 0 to M-1 do
17     for j from 0 to N-1 do
18         if EstIntérieur(i, j)
19             then E[i, j] := 1 else E[i, j] := 0 fi;
20     od;
21 od;
22 return();
23 end;
```

Question 2 : Dans la fonction `horizon1`, pour chaque abscisse j , on détermine où passe la ligne d'horizon en repérant le premier i pour lequel $E(i, j) = 0$ (c'est l'objet de la boucle `while` de la ligne 7).

```

1 horizon1 := proc()
2     local i, j, horizon, haut;
3     horizon := array(0..2*N);
4     for j from 0 to N-1 do
5         horizon[2*j] := j; # on stocke l'abscisse j
6         haut := 0;
7         while E[haut, j] <> 0 do haut := haut+1 od;
8         horizon[2*j+1] := haut;
9     od;
10    horizon[2*N] := N;
11    return(horizon);
12 end;
```

Question 3 : Dans la fonction `horizon2`, pour chaque abscisse j , on détermine où passe la ligne d'horizon en repérant le premier i pour lequel $E(i, j) = 0$ (c'est l'objet de la boucle `while` des lignes 8-9 ou des lignes 10-11). Au lieu de partir de l'ordonnée 0, on part de la hauteur de la ligne d'horizon à l'abscisse $(j - 1)$ et on monte ou descend à partir de cette position suivant les cas. Cela revient bien à suivre la ligne d'horizon, ce qui nous permet de remplir le tableau `horizon` en $O(L)$.

```

1 horizon2 := proc()
2     local j, haut, horizon;
3     horizon := array(0..2*N);
4     haut := 0;
5     for j from 0 to N-1 do
6         horizon[2*j] := j;
7         if E[haut, j] = 1
8             then while E[haut, j] = 1 and haut < M
9                 do haut := haut+1 od;
10            else while haut > 0 and E[haut-1, j] = 0
11                do haut := haut-1 od;
12            fi;
13            horizon[2*j+1] := haut;
14        od;
15        horizon[2*N] := N;
16        return(horizon);
17    end;
```

Question 4 : Dans la boucle des lignes 4 à 6, on détermine la longueur du tableau résultat en déterminant le nombre de variations de hauteur dans la ligne d'horizon donnée par le tableau `hor`. Dans la boucle des lignes 11 à 15, on remplit le tableau en repérant de nouveau les variations de hauteur dans la ligne d'horizon. On parcourt deux fois le tableau `hor` ce qui nous donne bien une complexité en temps linéaire par rapport à la longueur ℓ du tableau `hor`.

```

1 canonique := proc(hor :: array)
2   local i, k, long, res;
3   long := 2;
4   for i from 0 to floor((longueur(hor)-5)/2) do
5     if hor[2*i+1]<>hor[2*i+3] then long := long+2 fi;
6   od;
7 # on crée un tableau résultat de la bonne longueur
8   res := array(0..long);
9   res[0] := 0; res[1] := hor[1];
10  k := 1;
11  for i from 0 to (longueur(hor)-5)/2 do
12    if hor[2*i+1]<>hor[2*i+3]
13      then res[2*k] := hor[2*(i+1)];
14          res[2*k+1] := hor[2*i+3]; k:=k+1 fi;
15  od;
16  res[long] := N;
17  return(res);
18 end;
```

Question 5 : Dans la fonction `fusion`, on commence par créer un tableau de longueur $\ell_1 + \ell_2 - 1$ (et non $\ell_1 + \ell_2$ comme dans l'énoncé). On parcourt progressivement et simultanément les tableaux `hor1` et `hor2` ainsi que le tableau résultat `res` à l'aide des indices i, j, k . Les variables `h1` et `h2` permettent de mémoriser la hauteur des lignes d'horizon associées aux tableaux `hor1` et `hor2` à l'abscisse `res[k]`. On fait progresser les indices i, j et k comme cela est suggéré dans l'énoncé. Cela revient à fusionner les abscisses des tableaux `hor1` et `hor2` en conservant l'ordre croissant et en ajustant correctement la hauteur correspondant à cet abscisse. On peut remplacer la ligne 18 par `return(canonique(res))` si en sortie on veut une ligne d'horizon sous forme canonique.

```

1 fusion := proc(hor1 :: array, hor2 :: array)
2   local l1, l2, i, j, k, res, h1, h2;
3   i := 0; j := 0; k := 0;
4   l1 := longueur(hor1); l2 := longueur(hor2);
5   res := array(0..l1+l2-2);
6   h1 := hor1[1]; h2 := hor2[1];
7   while k < l1+l2-3 do
8     if (i<l1) and (hor1[i] <= hor2[j])
9       then res[k] := hor1[i]; h1 := hor1[i+1];
10          res[k+1] := max(h1, h2);
11          i:=i+2; k:=k+2;
12     else res[k] := hor2[j]; h2 := hor2[j+1];
13          res[k+1] := max(h1, h2);
14          j:=j+2; k:=k+2;
15     fi;
16   od;
17   res[k]:=hor1[l1-1];
18   return(res);
19 end;
```