

II. Un tri pour accélérer

Épreuve d'informatique de l'X - 2012 - MP/PC

I. Grand, petit et médian

Question 1. On parcourt le tableau de la case d'indice a jusqu'à la case d'indice b . Si le k -ème élément est plus grand le maximum de $tab[a..k-1]$ on mémorise k comme étant l'indice du plus grand élément du sous-tableau $tab[a..k]$ et on modifie la valeur de `PlusGrand`. À chaque fin de boucle, `PlusGrand` représente le plus grand élément du sous-tableau $tab[a..k]$ et `indiceMax` son indice.

```

1 def calculeIndiceMaximum(tab, a, b):
2     indiceMax = a
3     PlusGrand = tab[a]
4     for k in xrange(a+1, b):
5         if tab[k] > PlusGrand:
6             indiceMax = k
7             PlusGrand = tab[k]
8     return indiceMax

```

Question 2. On parcourt le sous-tableau $tab[a..b]$ à l'aide de la boucle des lignes 3 à 5 et on comptabilise le nombre d'éléments plus petits que `val` à l'aide du compteur `compt`.

```

1 def nombrePlusPetit(tab, a, b, val):
2     compt = 0
3     for k in xrange(a, b):
4         if tab[k] <= val:
5             compt += 1
6     return compt

```

Question 3 : On commence par écrire une fonction `permute` qui, étant donné un tableau `tab` et deux indices `a` et `b`, permute les éléments en position `a` et `b` dans le tableau `tab`. On parcourt le tableau de la case d'indice `a` à la case d'indice `b`. On place les éléments plus petits que le pivot dans les premières cases du sous-tableau $tab[a..b]$. La variable `pointeur` donne l'indice du premier élément plus grand que le pivot. Dans la boucle des lignes 9 à 12, si en position i on trouve un élément plus petit que le pivot, on le permute avec celui qui est en position «`pointeur`» et on incrémente la variable `pointeur`. Dans la boucle des lignes 14 à 17, on fait redescendre les éléments égaux à `pivot` pour qu'ils succèdent aux éléments strictement plus petits que le pivot. On retourne comme valeur le plus indice d'un élément égal au pivot.

```

1 def permute(t, a, b):
2     tmp = t[a]
3     t[a] = t[b]
4     t[b] = tmp
5
6 def partition(tab, a, b, indicePivot) :
7     Pivot = tab[indicePivot]
8     pointeur = a
9     for i in xrange(a, b):
10        if tab[i] < Pivot:
11            permute(tab, i, pointeur)
12            pointeur += 1
13    positionPivot = pointeur
14    for i in xrange(pointeur, b):
15        if tab[i] == Pivot:
16            permute(tab, i, pointeur)
17            pointeur += 1
18    return positionPivot

```

Question 4 : On applique l'algorithme décrit par l'énoncé en utilisant la récursivité.

```

1 def elementK(tab , a , b , k) :
2     if k == 1 and a == b :
3         return tab[a]
4     else :
5         i = partition(tab , a , b , a)
6         if i - a + 1 > k:
7             return elementK(tab , a , i - 1 , k)
8         elif i - a + 1 == k:
9             return tab[a + k - 1]
10        elif k == 1:
11            return tab[a]
12        else :
13            return elementK(tab , i + 1 , b , k - i + a - 1)

```

Question 5 : si à chaque étape, on choisit comme pivot le plus grand élément et que l'on recherche le plus élément, alors à chaque étape on élimine qu'un seul élément dans notre recherche. La complexité est alors en $\mathcal{O}(n + (n - 1) + \dots + 1) = \mathcal{O}(n^2)$. La complexité est donc quadratique.

Question 6 : On reprend la fonction `elementK` pour écrire une fonction qui retourne l'indice du k -ème élément et non sa valeur.

```

1 def IndiceElementK(tab , a , b , k) :
2     K = k
3     debut = a
4     fin = b
5     while K != 1 or debut != fin :
6         i = partition(tab , debut , fin , debut)
7         if i - debut + 1 > K :
8             fin = i - 1
9         elif i - debut + 1 == K :
10            debut = i
11            fin = i
12            K = 1
13        else :
14            K = K - i + debut - 1
15            debut = i + 1
16    return debut
17
18 def choixPivot(tab , a , b) :
19     n = int((b - a + 1) / 5.)
20     if n == 0 :
21         return elementK(tab , a , b , int((b - a + 1) / 2.))
22     else :
23         for i in range(n + 1) :
24             permute(tab , a + i , IndiceElementK(tab , a + 5 * i , a + 5 * (i + 1) - 1 , 3))
25             permute(tab , a + n , IndiceElementK(tab , a + 5 * n , b , int((b - 5 * n + a + 1) / 2.)))
26    return choixPivot(tab , a , a + n)

```

III. De la 1D vers la 2D, des nombres aux points

Question 7 :

```
1 def coupeY(tabX, tabY) :
2     n = taille(tabX)
3     tabY[indiceMedian(tabY, 1, n)]
```

Question 8 : On crée un tableau pour stocker les valeurs des angles (ligne 5). On parcourt tous les points. Si le i -ème point est strictement au dessus du point (x, y) , on calcule l'angle entre la demi-droite partant de (x, y) et allant vers la droite et le segment $(x, y) - (x_2, y_2)$. On détermine et on renvoie l'angle médian.

```
1 def demiDroiteMedianeSup(tabX, tabY, x, y) :
2     n = len(tabX)
3     tabAngle = []
4     compt = 0
5     for i in xrange(1, n-1) :
6         if tabY[i] > y :
7             compt += 1
8             tabAngle.append(angle(x, y, tabX[i], tabY[i]))
9     return choixPivot(tabAngle, 1, compt)
```

Question 9 : Dans la boucle des lignes 9 à 16, on détermine, parmi les points strictement en dessous du point (x, y) , ceux qui sont à gauche de la droite d'angle polaire θ et ceux qui sont à droite et on les comptabilise. On compare les nombres trouvés à $\lceil \frac{n}{2} \rceil$ pour retourner la bonne réponse (lignes 14 à 19).

```
1 def verifieAngleSecondeDroite(tabX, tabY, x, y, theta) :
2     pi = math.pi
3     n = taille(tabX)
4     #     tabAngle = make_vect n 0. in
5     compt1 = 0
6     compt2 = 0
7     for i in xrange(1, n) :
8         if tabY[i] < y :
9             if angle(x, y, tabX[i], tabY[i]) < theta + pi :
10                compt1 += 1
11            else :
12                compt2 += 1
13     l2 = math.ceil((compt1 + compt2)/ 2.)
14     if compt1 > l2 :
15         return 1
16     elif compt2 > l2 :
17         return -1
18     else :
19         return 0
```

Question 10 : On calcule $\alpha = \min_{1 \leq i \leq n} x_i$ et $\beta = \max_{1 \leq i \leq n} x_i$ dans la boucle des lignes 9 à 13. Dans la boucle conditionnelle des lignes 15 à 28, on cherche par dichotomie un x qui convient. On quitte la boucle dès que l'on a trouvé un tel x et le programme par l'instruction « **return** » de la ligne 29.

```

1  def secondeMediane(tabX, tabY, y) :
2      tabXc = copy.copy(tabX)
3      tabYc = copy.copy(tabY)
4      x = 0.
5      alpha = tabX[0]
6      beta = tabX[0]
7      angle = 0.
8      tabRes = allouer(2, 0.)
9      for i in xrange(1, taille(tabX)) :
10         if tabX[i] < alpha :
11             alpha = tabX[i]
12         if tabX[i] > beta :
13             beta = tabX[i]
14     trouve = false
15     while not trouve and (beta - alpha) > 0.001 :
16         x = (alpha + beta) / 2.
17         angle = demiDroiteMedianeSup(tabX, tabY, x, y)
18         tabRes[1] = x
19         tabRes[2] = angle
20         d = verifieAngleSecondeDroite(tabX, tabY, x, y, angle)
21         if d == 0 :
22             tabRes[1] = x
23             tabRes[2] = angle
24             trouve = True
25         elif d == -1 :
26             beta = x
27         else :
28             alpha = x
29     return tabRes

```